

Projekt: „Käpsale“  
Mobile, flexible Roboter  
Anwendung

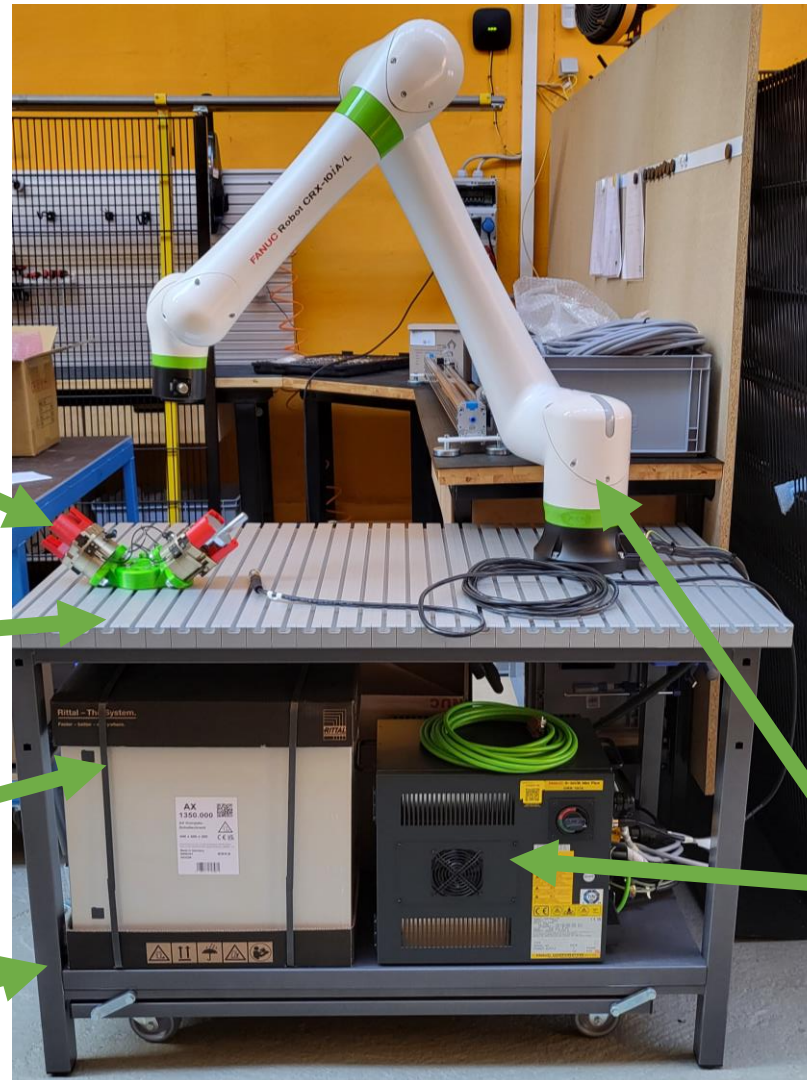
# Overview

EOAT/Greifer

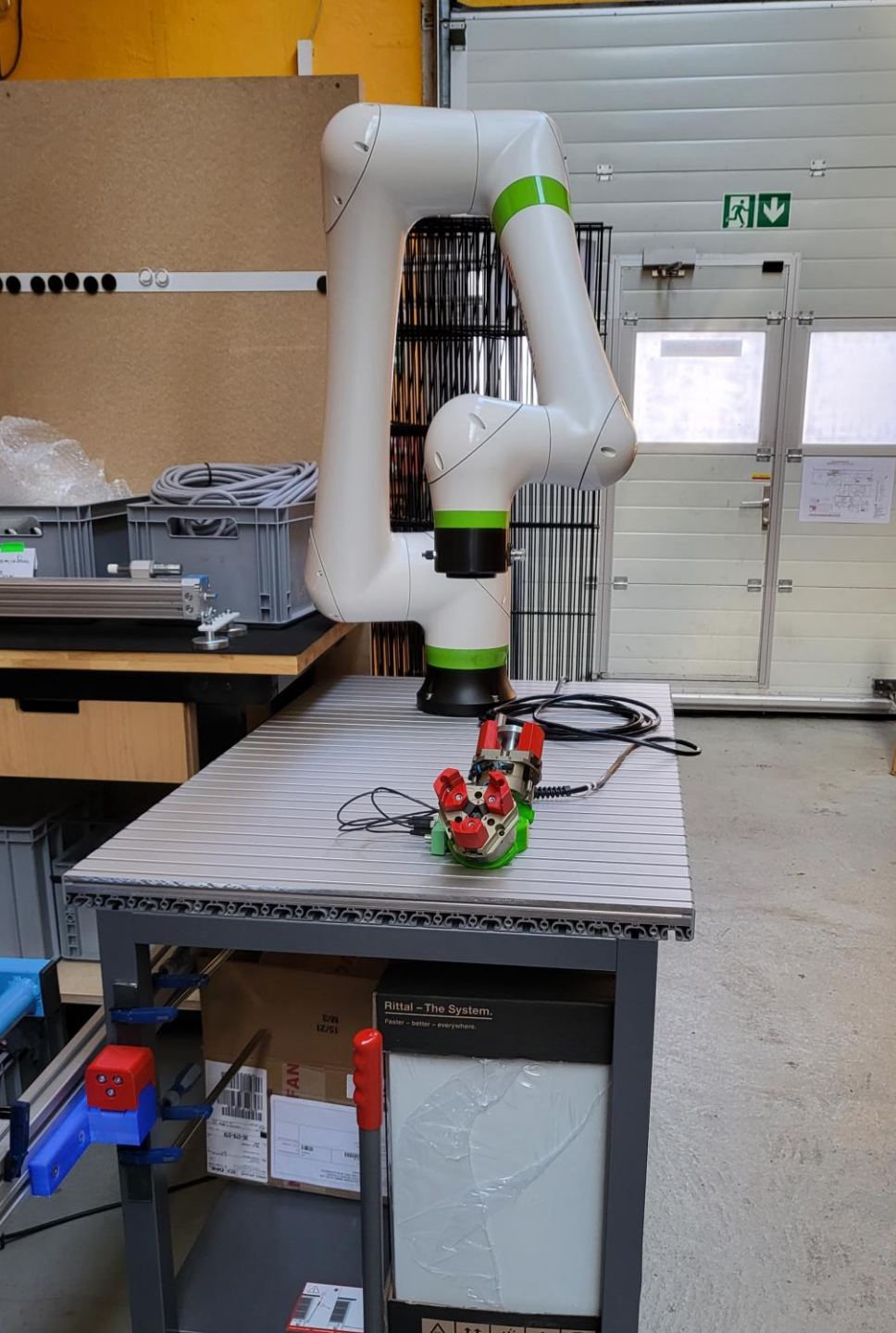
Nutenplatte mit 40er  
Rastermaß für die flexible  
Anbringung von  
Prozesstechnik

Schaltschrank für  
Maschinenschnittstellen

Mobiler Unterbau bis  
1250kg belastbar



FANUC CRX-10iA/L CoBot mit  
Kraft-Momenten-Sensor



# Eigenschaften

---

- Mobile Konstruktion mit Nivellierfüßen
- ITEM Alu-Nutenplatte 1280x720mm, Höhe Oberkante 880mm mit 40mm Raster für eine flexible Anbringung des Roboters, Prozesstechnik und Anbauten
- Fahrgestell mit Excenterhebelbedienung
- Flächenlast max. 1250kg stehend, auf Fahrgestell max. 450kg
- Unterbringung des Robotercontrollers und Schaltschranks unter der Nutenplatte
- Schweißgestell pulverbeschichtet

# Roboter Optionen

- FANUC CRX 5-20
- FANUC LR-Mate Serie
- FANUC LR10
- Universal Robots  
UR3/5/10/16/20
- Weitere Hersteller nach  
Rücksprache



# Optionen & Erweiterungen

- Werkzeugwechsler für verschiedene EOAT
- Wiederholgenaue Positionierung an Maschinen
- Feldbusanbindungen & Schnittstellen
- Vereinzelungssystem
- Vorratssystem
- Visionsensor/ Kamerasystem/ BinPicking
- HMI
- Datenbank
- Parametrische Programmierung
- I/O Inseln für einfachen Peripherieanschluss
- Absaugung
- Achse für Maschinentür Automatisierung
- 7.Achse für Reichweitenerhöhung
- EDV Anbindung
- Schutzumhausung/-einrichtungen
- Inbetriebnahme, Betreuung, Servicevertrag...

# Anwendungen

Maschinen be/entladen  
Kleben  
Schrauben  
Montage  
Schleifen / entgraten  
MAG/WIG/ Laser Schweißen  
Sand-/Eis-/Laserstrahlen  
Beschriften  
Inspektionen, Messtätigkeiten  
Kommissionieren  
Verpacken  
Palettieren

Ihre Spezialanwendung?!



# Investition

Roboter+Controller, mobiler Unterbau,  
Schaltschrank (Standard)

64.000€ zzgl. MwSt.

Es handelt sich hierbei um eine  
Unfertige Maschine!  
Risikobewertung & CE sind  
Betreiberpflichten.